

# 2G Motion System



**AKM2G-Servomotor und AKD2G-Antriebe**  
Eine flexible Lösung aus einer Hand mit  
beispielloser Leistungsdichte und Kontrolle



**KOLLMORGEN**

A REGAL REXNORD BRAND

# Durchdachtes Design. Schlankes Setup. Ultimative Leistung.

Das Kollmorgen 2G Motion System bringt Entwicklern gleich zweierlei Vorteile: einen Servomotor und ein Antriebssystem, die so konzipiert sind, dass sie gemeinsam eine optimale Kompatibilität, ein einfaches Setup und eine höhere Leistung ermöglichen. Gleichzeitig bieten die Technologien die Flexibilität, die Leistung und die Steuerungsmöglichkeiten, mit denen sich jedes Design mit verschiedenen Einzelkomponenten nach Bedarf realisieren lässt.

## Leistung in kompakter Form

Das Kollmorgen 2G Motion System bietet eine unübertroffene Leistung und Drehmomentdichte in kompakter Bauform. Die AKM2G-Servomotoren erreichen eine durchschnittlich 30 % höhere Drehmomentdichte als die vorherige Generation – und das bei gleichbleibender Baugröße und Montage, sodass OEMs den Platzbedarf ihrer Maschinen ohne Abstriche bei der Leistung verringern können. Gleichzeitig ermöglicht der AKD2G-Antrieb dank Einkabelanschluss, Dual-AchsOption und optimierten intelligenten Funktionen eine Reduzierung der Anzahl von Einzelkomponenten.

## Einfachheit und Flexibilität

Die einzelnen Komponenten des Kollmorgen 2G Motion Systems sind so konzipiert, dass sie nahtlos miteinander zusammenarbeiten und nach dem Plug & Play-Prinzip zusammengestellt werden können. Das verkürzt die Zeit für die Inbetriebnahme, steigert die Leistung und bietet den Konstrukteuren eine größere Flexibilität und Kontrolle. Der AKM2G-Motor und der AKD2G-Antrieb können zusammen als ein System oder unabhängig voneinander betrieben werden – für eine höchst individuelle Anpassung.

## Branchenführender Support

Mit der Entscheidung für ein Kollmorgen-System profitieren Sie von branchenführender Firmware, Unterstützung bei der Dimensionierung und Auswahl der Motoren, einer zuverlässigen Lieferkette, Know-how in Bezug auf die Anwendung und einem persönlichen Support, den Ihnen kein anderer Anbieter von Antriebstechnik bietet.



## AKD2G- Servoverstärker

Leistungsstark,  
individuell angepasst,  
mit Plug-and-Play

Der neue AKD2G-Servoantrieb bietet ultimative Flexibilität und hohe Leistung. Mit Einkabelanschluss und hervorragender Leistungsdichte sind Steuerung und Anpassung einfacher als jemals zuvor.

- Herausragende Leistungsdichte in einem kompakten, einfach zu montierenden Gehäuse – erhältlich in Ausführungen mit einer und zwei Achsen.
- Einkabelanschluss für SFD und HIPERFACE® DSL, zur schnelleren Kommissionierung und Reduzierung der Stückliste. Alternativ stehen viele weitere Optionen an Feedbacksystemen zur Wahl.
- Kompatibel mit EtherCAT® und FSoE, CANopen®, Ethernet/IP mit CIP Sync, und PROFINET IRT für besonders vielseitige Kommunikationsmöglichkeiten.
- STO SIL2/PLD standardmäßig implementiert; optionaler SafeMotion™ Monitor (SMM); SIL3/PLe, um Anforderungen an die Funktionale Sicherheit zu erfüllen und ein breiteres Spektrum an Anwendungen zu ermöglichen

## AKM2G-Servomotor

Effiziente Leistung in  
kompakter Form

Erzielen Sie die gewünschte Leistung auf kleinstem Raum mit den Servomotoren der AKM2G-Serie – optimiert für die Nutzung mit den Servoantrieben der neuesten Generation aus der AKD2G-Produktreihe.

- Hohe Drehmomentdichte für deutliche Leistungssteigerungen der Anlage ohne Vergrößerung des Motors
- Hohe Leistung in einem kleinen Gehäuse zur Reduzierung des Platzbedarfs bei neuen Maschinenkonstruktionen
- Verschiedene Optionen für Wellen, Befestigungen und Anschlüsse, sechs Motorgrößen und fünf Stapellängen, mehrere Optionen für Feedbacksysteme und eine optionale Haltebremse für noch mehr Flexibilität
- Plug & Play-kompatibel mit AKD2G Antrieben für ein einfacheres Setup



## Verfügbare AKD2G-Modelle

Die Erweiterungsoptionen für den AKD2G Antrieb ermöglichen eine größere Flexibilität, ein einfacheres Setup und mehr Leistung als jemals zuvor. Von erweiterten E/A-Varianten und zusätzlichen Feedbackoptionen bis hin zu integrierter Funktionaler Sicherheit finden Sie hier die Konfiguration, die Ihre Anforderungen am besten erfüllt.

### Basismodell

Das AKD2G-Basismodell verkürzt die Zeit bis zur Inbetriebnahme dank des Einkabelanschlusses für SFD und HIPERFACE® DSL. Alternativ stehen viele weitere Optionen an Feedbacksystemen zur Wahl. Dieses Modell verfügt über STO SIL2/PLd (zu erweiterten Funktionen für die Funktionale Sicherheit siehe SMM-Optionen unten).

### Variante mit erweiterten E/A

Die Variante mit erweiterten E/A bietet alle Funktionen des Basismodells sowie zusätzlich eine E/A-Erweiterung. Diese E/A-Erweiterung umfasst einen 15-poligen D-Sub für herkömmliche Feedbacks und den Betrieb im Dual-Loop. Mit den zusätzlichen 12 E/A bringt es dieses Modell auf 28 E/A.

### Option SafeMotion Monitor (SMM)

Erfüllen Sie die Anforderungen an die Funktionale Sicherheit und erweitern das Anwendungsspektrum mit dem optionalen SafeMotion™ Monitor (SMM), SIL3/PLe.

### Ermöglicht erweiterte Feedbackoption

- Doppelte Feedbackschleife
- Konventionelle Rückführungen
- Resolver
- A-QUAD-B
- EnDAT
- BISS
- Sin/Cos usw.
- EEO (Geberemulation)



## Branchenweit einzigartige Smart Drive-Funktionen

- **Höhere Leistung und Verzicht auf eine externe Steuerung** mit Aktionstabellen (integrierte Antriebsintelligenz)
- **Schneller Start durch Auto-Tuning** und effiziente manuelle Anpassungen durch assistentengestützte Optimierung und fortschrittliche Bode-Plot-Tools
- **Ermöglichung von einzigartigen oder spezialisierten Anwendungen** dank Optionen zur Anpassung der Antriebe
- **Verringerung der Stillstandszeiten bei Wartung und Inbetriebnahme** durch leicht ablesbaren Antriebsstatus auf einem grafischen Farbdisplay.

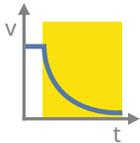


# AKD2G Servoverstärker

## Umfangreiche Sicherheitsfunktionen für SafeMotion™

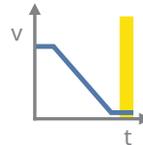
Unsere im Antrieb integrierten SafeMotion™ Sicherheitsfunktionen ermöglichen eine einfache Implementierung. Sie bieten ein umfangreiches Sortiment an SafeStop-, SafeSpeed- und SafePosition-Optionen, mit denen sich praktisch alle Anforderungen erfüllen lassen.

### Sicher abgeschaltetes Moment (STO)



STO sorgt für sichere Unterbrechung der Stromzufuhr zum Motor im Servoantrieb. Der Motor wird dadurch drehmomentfrei.

### SS1 (Safe Stop 1)



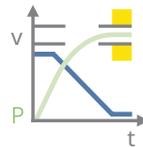
Der Antrieb wird durch kontrolliertes Bremsen zum Stillstand gebracht. Danach wird die Stromzufuhr zum Motor sicher unterbrochen, wodurch der Motor drehmomentfrei wird.

### SBC/SBT (Safe Brake Control und Safe Brake Test)



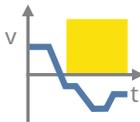
Testfunktion für externe Bremsen und die interne Motor-Haltebremse, wesentlich einfacher als die Bremsenprüfung über SPS/PAC.

### SOS<sup>2</sup> (Sicherer Betriebs halt)



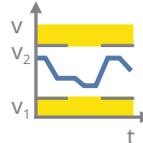
Überprüft die erreichte Stopp-Position und löst SS1 aus, falls die Abweichungen über festgelegte Grenzwerte hinausgehen. Die Steuerfunktionen des Antriebs bleiben aktiv.

### SDI<sup>1</sup> (Sichere Bewegungsrichtung)



Die SDI-Funktion sorgt dafür, dass sich der Antrieb nur in eine festgelegte Richtung bewegen kann. Wenn ein Fehler auftritt, wird SS1 ausgelöst.

### SSR<sup>1</sup> (Sicherer Geschwindigkeitsbereich)



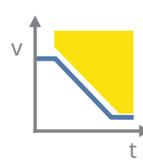
Achtet darauf, dass der Antrieb innerhalb eines festgelegten Geschwindigkeitsbereichs bleibt. Wenn ein Fehler auftritt, wird SS1 ausgelöst.

### SLS<sup>1</sup> (Sicher begrenzte Geschwindigkeit)



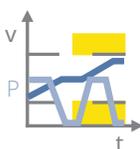
Achtet darauf, dass der Antrieb eine festgelegte Höchstgeschwindigkeit nicht überschreitet. Wenn ein Fehler auftritt, wird SS1 ausgelöst.

### SS2<sup>1</sup> (Sicherer Stopp 2)



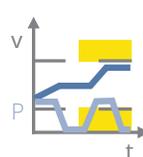
Der Antrieb wird durch kontrolliertes Bremsen zum Stillstand gebracht und verbleibt anschließend in einem kontrollierten Stillstand. Die Steuerfunktionen des Antriebs werden beibehalten.

### SLP<sup>1</sup> (Sicher begrenzte Position)



Überwacht die absolute Position des Antriebs. Wenn der Grenzwert erreicht wird oder das Bremsmoment zu gering ist, um den Antrieb unter dem Grenzwert zu halten, wird SS1 ausgelöst.

### SLI<sup>1</sup> (Sicher begrenztes Schrittmaß)



Überwacht bei Aktivierung der SLI-Funktion die relative Position des Antriebs im Hinblick auf die aktuelle Position. Bei Erreichung des festgelegten Grenzwerts wird SS1 ausgelöst.

## AKD2G-Servoverstärker Modelle

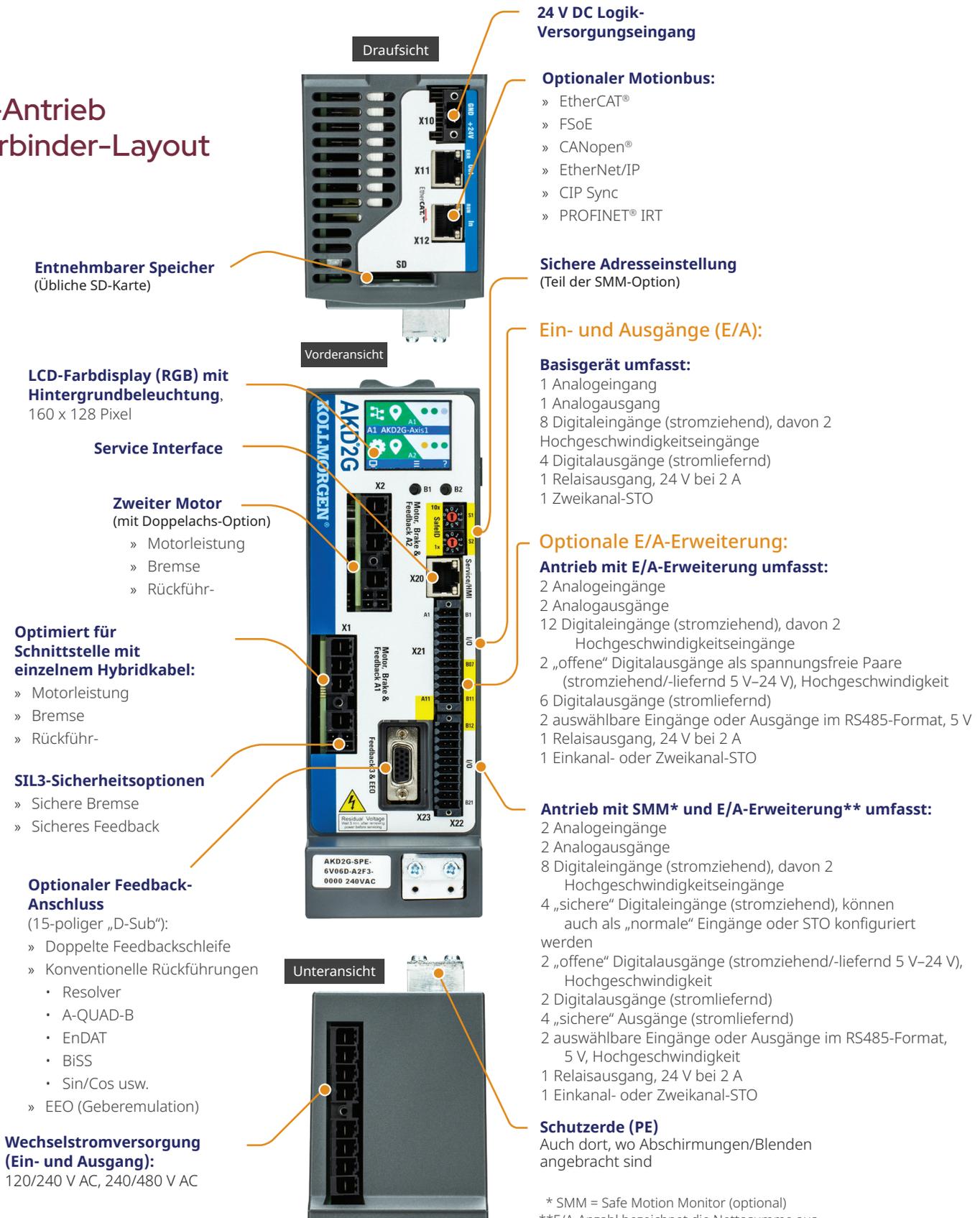
120/240 V AC

| Modell          | Dauerstrom | Spitzenstrom | Typische Wellenleistung | Interne Bremsung |     | Höhe          | Breite    | Tiefe         | Tiefe mit Kabelbiegeradius |
|-----------------|------------|--------------|-------------------------|------------------|-----|---------------|-----------|---------------|----------------------------|
|                 | (A rms)    | (A rms)      | (kW)                    | (W)              | (Ω) | mm (in)       | mm (in)   | mm (in)       | mm (in)                    |
| AKD2G-SPx-6V03S | 3          | 9            | 1                       | 100              | 15  | 235<br>(9,25) | 76 (2,99) | 221<br>(8,70) | 232 (9,13)                 |
| AKD2G-SPx-6V06S | 6          | 18           | 2                       |                  |     |               |           |               |                            |
| AKD2G-SPx-6V12S | 12         | 30           | 4                       |                  |     |               |           |               |                            |
| AKD2G-SPx-6V03D | 3 und 3    | 9 und 9      | 1 und 1                 |                  |     |               |           |               |                            |
| AKD2G-SPx-6V06D | 6 und 6    | 18 und 18    | 2 und 2                 |                  |     |               |           |               |                            |

240/480 V AC

| Modell          | Dauerstrom | Spitzenstrom | Typische Wellenleistung | Interne Bremsung |     | Höhe           | Breite        | Tiefe          | Tiefe mit Kabelbiegeradius |
|-----------------|------------|--------------|-------------------------|------------------|-----|----------------|---------------|----------------|----------------------------|
|                 | (A rms)    | (A rms)      | (kW)                    | (W)              | (Ω) | mm (in)        | mm (in)       | mm (in)        | mm (in)                    |
| AKD2G-SPx-7V03S | 3          | 9            | 2                       | 100              | 33  | 270<br>(10,6)  | 75 (2,95)     | 221<br>(8,70)  | 232 (9,13)                 |
| AKD2G-SPx-7V06S | 6          | 18           | 4                       |                  |     |                |               |                |                            |
| AKD2G-SPx-7V12S | 12         | 30           | 8                       |                  |     |                |               |                |                            |
| AKD2G-SPx-7V24S | 24         | 72           | 16                      | 140              | 15  | 335<br>(13,19) | 100<br>(3,94) | 274<br>(10,79) | 291 (11,46)                |
| AKD2G-SPx-7V03D | 3 und 3    | 9 und 9      | 2 und 2                 | 100              | 33  | 272<br>(10,71) | 75 (2,95)     | 221<br>(8,70)  | 232 (9,13)                 |
| AKD2G-SPx-7V06D | 6 und 6    | 18 und 18    | 4 und 4                 |                  |     |                |               |                |                            |

# AKD2G-Antrieb Steckverbinder-Layout



## Der AKM2G ist die neueste Weiterentwicklung der branchenführenden AKM-Motorproduktfamilie.

Mit einer deutlichen Erhöhung des Drehmoments im Vergleich zu den Vorgängermodellen können Maschinenhersteller und Anwender die Leistung ihrer Maschinen erheblich steigern, ohne dass dafür größere Motoren erforderlich sind.

Die höhere Drehmomentdichte ermöglicht den Einsatz eines kleineren Motors, womit der Platzbedarf der Maschine verringert werden kann, ohne dass die Leistung darunter leidet.

- » Umfassende Auswahl an Feedback-Optionen für individuelle Applikations- und Leistungsanforderungen
- » Wellen-, Befestigungs- und Steckeroptionen für maximale Flexibilität
- » Haltebremsenoption

### Kabeloptionen:

- » Einzelkabel SFD3 / HIPERFACE DSL / EnDat 2.2\*
- » Zweikabel-Variante für Resolver
- » Ein- und Zweikabel-Co-Engineering-Optionen für weitere Feedback-Modelle

### Steckeroptionen:

- » Speedtec
- » ytec

Deutlich höhere Drehmomente ohne größeren Motor

### Optional: Reibungsarme Wellendichtringe

- » Für hohe Schutzart
- » Wahl zwischen Viton®- und Teflon®-Dichtungen

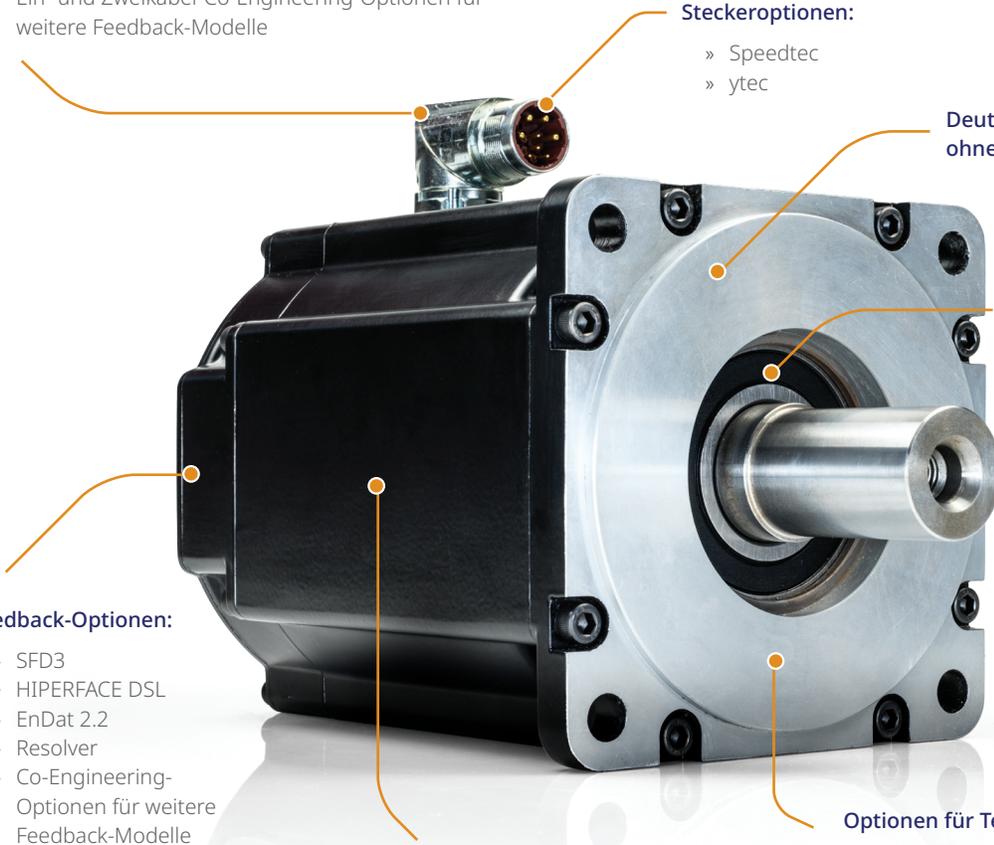
### Feedback-Optionen:

- » SFD3
- » HIPERFACE DSL
- » EnDat 2.2
- » Resolver
- » Co-Engineering-Optionen für weitere Feedback-Modelle

Haltebremsenoption

### Optionen für Temperatursensoren:

- » PT-1000 + Avalanche PTC
- » PT-1000
- » Avalanche PTC
- » KTY84-130



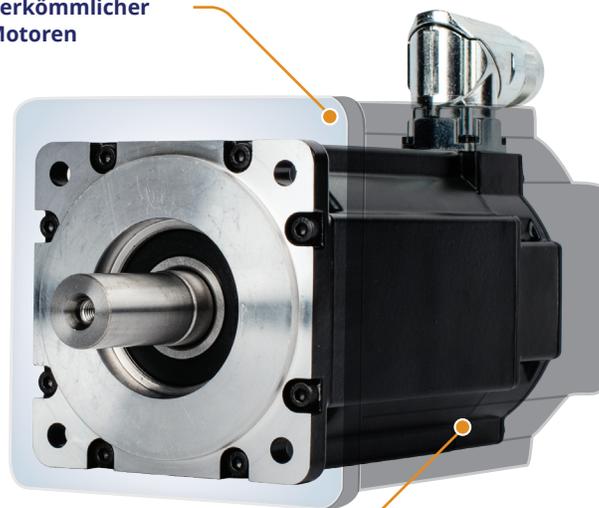
## Erzielen Sie die gewünschte Leistung mit kompakteren Abmessungen

Bei neuen Maschinenkonstruktionen ermöglicht der AKM2G den Kunden, die Größe, Stellfläche und Komplexität ihrer Maschine zu verringern und dennoch die benötigte Kraft und Leistung zu erzielen.

Der AKM2G lässt sich direkt in bestehende Maschinendesigns integrieren, um die Leistung bei gleichbleibender Motorgröße im Vergleich zu Motoren anderer Hersteller zu erhöhen.

Der AKM2G ist in sechs Baugrößen mit einer Leistung von 0,3 bis 10 kW erhältlich. Er bietet wählbare Optionen für das Feedback sowie die Montagekonfiguration und Leistung. Aufgrund des modularen Aufbaus seiner Produkte ist Kollmorgen im Vergleich zum Wettbewerb besser gerüstet, um Motoren parallel zum Seriengeschäft individuell an die Anforderungen einer Anwendung anpassen. Maschinenbauer bekommen so die Gelegenheit, aus einem breiteren Sortiment von Standardmodellen zu wählen, die auf dem umfassenden Produkt- und Anwendungswissen von Kollmorgen basieren.

Der Raumbedarf  
herkömmlicher  
Motoren

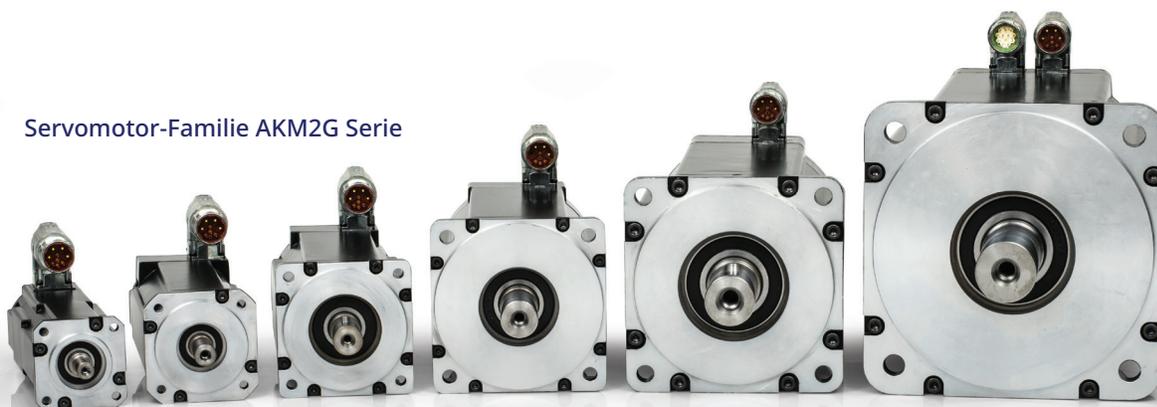


Der Platzbedarf  
des AKM2G



AKM2G-Motoren sind für die Verwendung mit der neuen Generation von Servoverstärkern der AKD2G Familie optimiert. Sie können auch mit anderen Antrieben der Kollmorgen Familie oder Servoantrieben Ihrer Wahl kombiniert werden. Die volle Leistungsstärke der Motoren steht auch ohne die speziellen Vorteile beim Einsatz mit AKD2G Antrieben zur Verfügung.

Servomotor-Familie AKM2G Serie



# Leistungsdaten\*

|                                |                  |                      | Rahmen   |          |          |          |   |          |          |          |   |   |          |          |          |          |   |
|--------------------------------|------------------|----------------------|----------|----------|----------|----------|---|----------|----------|----------|---|---|----------|----------|----------|----------|---|
|                                |                  |                      | AKM2G-2x |          |          |          |   | AKM2G-3x |          |          |   |   | AKM2G-4x |          |          |          |   |
| Parameter                      | Zch.             | Dim                  | 1        | 2        | 3        | 4        | 5 | 1        | 2        | 3        | 4 | 5 | 1        | 2        | 3        | 4        | 5 |
| Dauerdrehmoment bei Stillstand | T <sub>c</sub>   | Nm                   | 0,65     | 1,12     | 1,51     | 1,85     | - | 1,70     | 2,90     | 3,86     | - | - | 2,87     | 5,12     | 6,98     | 8,51     | - |
|                                |                  | lb-in                | 5,76     | 9,92     | 13,4     | 16,3     | - | 15,1     | 25,7     | 34,1     | - | - | 25,4     | 45,3     | 61,8     | 75,3     | - |
| Nenn Drehzahl                  | N <sub>red</sub> | U/min                | 8000     | 8000     | 8000     | 8000     | - | 8000     | 7600     | 8000     | - | - | 6000     | 6000     | 6000     | 5400     | - |
| Rotorträgheitsmoment           | J <sub>m</sub>   | kg-cm <sup>2</sup>   | 0,0930   | 0,1549   | 0,2169   | 0,2789   | - | 0,4264   | 0,8130   | 1,200    | - | - | 0,774    | 1,36     | 1,95     | 2,53     | - |
|                                |                  | lb-in-s <sup>2</sup> | 8,23E-05 | 1,37E-04 | 1,92E-04 | 2,47E-04 | - | 3,77E-04 | 7,20E-04 | 1,06E-03 | - | - | 6,85E-04 | 1,20E-03 | 1,72E-03 | 2,24E-03 | - |

|                                |                  |                      | AKM2G-5x |          |          |          |   | AKM2G-6x |          |          |          |          | AKM2G-7x |          |          |          |   |
|--------------------------------|------------------|----------------------|----------|----------|----------|----------|---|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|---|
| Parameter                      | Zch.             | Dim                  | 1        | 2        | 3        | 4        | 5 | 1        | 2        | 3        | 4        | 5        | 1        | 2        | 3        | 4        | 5 |
| Dauerdrehmoment bei Stillstand | T <sub>c</sub>   | Nm                   | 6,83     | 12,0     | 16,2     | 20,1     | - | -        | 15,3     | 21,5     | 27,0     | 32,7     | 23,0     | 41,1     | 57,8     | 72,1     | - |
|                                |                  | lb-in                | 60,4     | 106      | 144      | 178      | - | -        | 135      | 190      | 239      | 289      | 204      | 364      | 512      | 638      | - |
| Nenn Drehzahl                  | N <sub>red</sub> | U/min                | 6000     | 5600     | 5100     | 4800     | - | -        | 5000     | 4500     | 4200     | 3800     | 4900     | 3400     | 3200     | 3000     | - |
| Rotorträgheitsmoment           | J <sub>m</sub>   | kg-cm <sup>2</sup>   | 4,58     | 0,1549   | 6,64     | 8,70     | - | -        | 9,10     | 13,0     | 16,9     | 20,8     | 25,9     | 46,8     | 67,7     | 88,6     | - |
|                                |                  | lb-in-s <sup>2</sup> | 2,23E-03 | 2,23E-03 | 5,88E-03 | 7,70E-03 | - | -        | 8,05E-03 | 1,15E-02 | 1,49E-02 | 1,84E-02 | 2,29E-02 | 4,14E-02 | 5,99E-02 | 7,84E-02 | - |

Kollmorgen bietet nach wie vor weitere AKM<sup>®</sup> Servomotoren mit Leistungswerten von 0,075 bis 19,5 kW sowie Motoren für den Einsatz in der Lebensmittelindustrie und Washdown-Anwendungen. Ebenfalls im Sortiment verbleiben die innovativen, hygienischen AKMH<sup>™</sup> Edelstahlmotoren für Washdown- und Lebensmittelanwendungen – die extremste aller Umgebungen, für die Maschinenbauer und Kunden höchste Leistung und langlebigste Produkte benötigen. AKM Motoren können auch mit den AKD2G Servoantrieben verwendet werden und profitieren dabei von einer Vielzahl ihrer erweiterten Funktionen.



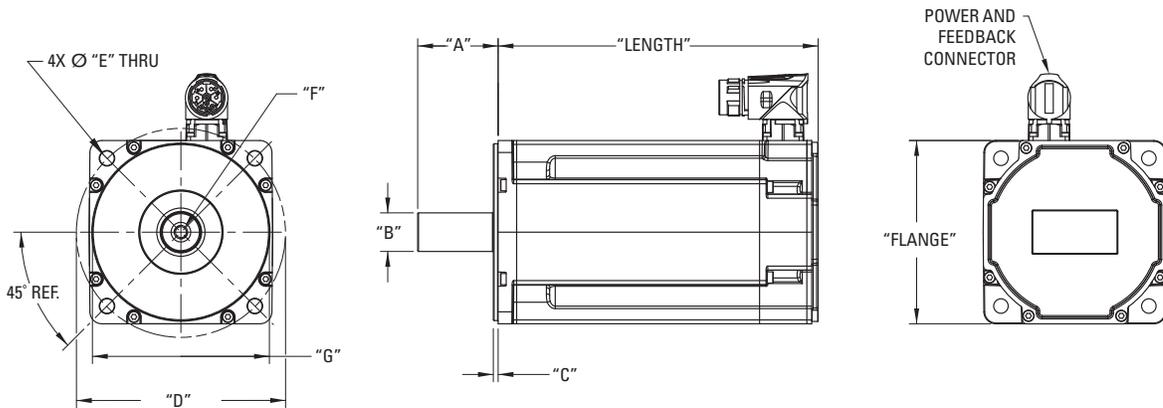
## Nomenklatur für den AKM2G **AKM2G - 3 1 A - A N C N CA 0 0**

| Verfügbare Motor   |  | Verfügbare Optionen                  |  |
|--------------------|--|--------------------------------------|--|
| Motorbaureihe      | AKM2G  | Motorbaureihe                        | AKM2G  |
| 1 Flansch          | 2 3 4 5 6 7  | Flansch                              | 2 3 4 5 6 7  |
| 2 Größe in mm      | 58 72 88 114 142 192   | 6 Lasten                             | C = Geschlossene Passfedernut<br>N = Glatt   |
| 3 Rotorstapellänge | 1 = 1 Baulänge<br>2 = 2 Baulängen<br>3 = 3 Baulängen<br>4 = 4 Baulängen<br>5 = 5 Baulängen | 7 Steckverbinder                     | A = AKM-Anschlüsse der ersten Generation, rückwärtskompatibel mit AKM-Kabeln, nicht kompatibel mit AKM2G-Kabeln<br>C = Zweifacher rechter Winkel M23<br>D = Einfacher rechter Winkel M23<br>E = Einfacher rechter Winkel M40<br>H = Zweifacher rechter Winkel M40<br>J = Einfacher rechter Winkel M40<br>Y = y-tec <sup>®</sup> -Stecker |
| 4 Motorwicklung    | A, B, C ...  | 8 Bremse                             | N = Keine Bremse<br>2 = 24-V-DC-Bremse   |
| 5 Befestigung      | A = Metrisch IEC<br>G = Alternativer internationaler Standard                              | 9 Feedbacksystem                     | 2- = 2048 LPR Encoder mit Kommutierung<br>AA = 2048 LPR Singleturn absolut<br>AB = 2048 LPR Multiturn absolut<br>DA = Singleturn absolut<br>DB = Multiturn absolut<br>CA = Smart Feedback Device (SFD3)<br>GU = Multiturn Hiperface DSL<br>LD = Multiturn induktiv ENDAT 2.2   |
|                    |  | 10 R- = Resolver                     | Temperatursensor<br>0 = PT-1000 + Avalanche PTC<br>1 = PT-1000<br>2 = Avalanche PTC  |
|                    |  | 11 3 = KTY84-130 (oder gleichwertig) | Wellendichtung/Anpassung<br>0 = Keine Dichtung<br>V = Federbelastete Viton-Lippendichtung (feuchte Umgebungen)<br>T = Mineralverstärktes PTFE (trockene Umgebungen)  |

\* Nicht alle Konfigurationen sind kompatibel. Weitere Informationen bezüglich der Kompatibilität von Feedbacksystemen und Steckern finden Sie in der Auswahlhilfe.

\* Die dargestellten Werte sind typisch für das jeweilige Modell. Detaillierte Informationen zu den einzelnen Modellen erhalten Sie über unseren Produktkonfigurator, im Installationshandbuch sowie über die Motioneering- und Design-Tools.

# Maßzeichnung



| AKM2G-Baureihe | Flansch IEC | Länge      |             |             |             |             | A              | Ø B             | C               | Ø D             | Ø E              | F                 | Ø G              |
|----------------|-------------|------------|-------------|-------------|-------------|-------------|----------------|-----------------|-----------------|-----------------|------------------|-------------------|------------------|
|                |             | 1          | 2           | Baulängen   |             |             |                |                 |                 |                 |                  |                   |                  |
|                |             |            |             | 3           | 4           | 5           |                |                 |                 |                 |                  |                   |                  |
| <b>AKM2G2x</b> | 58 [2,28]   | 111 [4,38] | 130 [5,13]  | 149 [5,89]  | 168 [6,65]  | -           | 23,0<br>[0,91] | 11,0<br>[0,433] | 2,50<br>[0,98]  | 63,0<br>[2,48]  | 5,5<br>[0,217]   | M4<br>DIN<br>332  | 40,0<br>[1,57]   |
| mit Bremse     |             | 150 [5,91] | 169 [6,67]  | 189 [7,43]  | 208 [8,19]  | -           |                |                 |                 |                 |                  |                   |                  |
| <b>AKM2G3x</b> | 72 [283]    | 121 [4,78] | 153 [6,01]  | 184 [7,23]  | -           | -           | 30,0<br>[1,18] | 14,0<br>[0,551] | 2,50<br>[0,98]  | 75,0<br>[12,95] | 5,5<br>[0,217]   | M5<br>DIN<br>332  | 60,0<br>[2,36]   |
| mit Bremse     |             | 163 [6,40] | 194 [7,63]  | 225 [8,85]  | -           | -           |                |                 |                 |                 |                  |                   |                  |
| <b>AKM2G4x</b> | 88 [3,46]   | 125 [4,91] | 151 [5,94]  | 177 [6,97]  | 203 [8,01]  | -           | 40,0<br>[1,57] | 19,0<br>[0,748] | 3,00<br>[0,118] | 100,0<br>[3,94] | 6,6<br>[0,259]   | M6<br>DIN<br>332  | 80,0<br>[3,15]   |
| mit Bremse     |             | 172 [6,79] | 199 [7,82]  | 225 [8,85]  | 251 [9,89]  | -           |                |                 |                 |                 |                  |                   |                  |
| <b>AKM2G5x</b> | 114 [4,49]  | 143 [5,62] | 172 [6,78]  | 202 [7,94]  | 231 [9,09]  | -           | 50,0<br>[1,97] | 24,0<br>[0,945] | 3,00<br>[0,118] | 130,0<br>[5,12] | 9,0<br>[0,354]   | M8<br>DIN<br>332  | 110,0<br>[4,33]  |
| mit Bremse     |             | 200 [7,87] | 229 [9,02]  | 259 [10,18] | 288 [11,34] | -           |                |                 |                 |                 |                  |                   |                  |
| <b>AKM2G6x</b> | 142 [5,59]  | -          | 168 [6,62]  | 190 [7,49]  | 212 [8,35]  | 234 [9,22]  | 58,0<br>[2,28] | 32,0<br>[1,26]  | 3,50<br>[0,138] | 165,0<br>[6,50] | 10,19<br>[0,401] | M12<br>DIN<br>332 | 130,0<br>[5,12]  |
| mit Bremse     |             | -          | 234 [9,21]  | 256 [10,07] | 278 [10,94] | 300 [11,81] |                |                 |                 |                 |                  |                   |                  |
| <b>AKM2G7x</b> | 192 [7,56]  | 169 [6,66] | 203 [7,99]  | 237 [9,33]  | 271 [10,67] | -           | 80,0<br>[3,15] | 38,0<br>[1,50]  | 4,00<br>[0,157] | 215,0<br>[8,47] | 13,4<br>[0,527]  | M12<br>DIN<br>332 | 180,0<br>[7,087] |
| mit Bremse     |             | 247 [9,71] | 281 [11,05] | 315 [12,38] | 349 [13,72] | -           |                |                 |                 |                 |                  |                   |                  |

Maße in mm [Zoll] Die angegebenen Nennmaße gelten für Resolver- und Smart Feedback SFD3-Motoren mit weniger als 20 Ampere Dauerstrom. Für Toleranzen und vollständige Abmessungen, einschließlich anderer Rückführungen und Motoren mit einer Nennleistung von mehr als 20 Ampere im Dauerbetrieb, siehe die einzelnen Motorzeichnungen.





## Wissenswertes über Kollmorgen

Kollmorgen besitzt mehr als 100 Jahre Erfahrung mit Antriebssystemen, die sich als die hochleistungsfähigsten und zuverlässigsten Motoren, Regler, AGV-Steuerungslösungen und Automatisierungssteuerplattformen in der Industriebranche bewährt haben. Wir liefern bahnbrechende Lösungen, die in puncto Leistung, Zuverlässigkeit und Benutzerfreundlichkeit unübertroffen sind und Maschinenbauern einen unbestreitbaren Marktvorteil verschaffen.

[www.kollmorgen.com](http://www.kollmorgen.com)

**KOLLMORGEN**

A REGAL REXNORD BRAND