



Motores compactos de alto desempenho para robôs cirúrgicos de última geração

Dê vida ao seu robô cirúrgico avançado com nossos motores personalizados e nossa experiência em aplicações. O Motion da Kollmorgen está pronto para o seu robô.



JUNTAS DE ROBÔS CIRÚRGICOS COM DESIGN MAIS COMPACTO

- **Maximize o desempenho de redutores harmônicos.** Usados com redutores strain wave (harmônicos) e perfeitamente adequado a juntas de robôs cirúrgicos, os motores TBM2G foram desenvolvidos para fácil integração e máximo desempenho.
- **Otimize o torque e minimize a temperatura, o tamanho e o peso.** Os motores TBM2G fornecem densidade de torque excepcional com picos térmicos baixos em uma carcaça leve e compacta.
- **Construa um robô mais versátil.** A escolha das variações de enrolamento otimiza o desempenho do motor TBM2G em diversos requisitos de velocidade e tensões do barramento, incluindo enrolamentos ideais para robôs móveis e operados por bateria.

LARGURA REDUZIDA DE JUNTAS DE BRAÇO

- **Desenvolva juntas de braços mais estreitas.** Usufruindo da regra D²L, a duplicação do diâmetro do braço do momento permite uma redução de quatro vezes no comprimento do pacote do rotor sem perda de torque.
- **Proporcione maior destreza aos cirurgiões.** Com os motores TBM2G, você fornece aos cirurgiões a capacidade de usar os braços robóticos da forma mais sincronizada possível para procedimentos minimamente invasivos.

CRIE MACAS E COLUNAS DE ROBÔS MENORES E MAIS LEVES

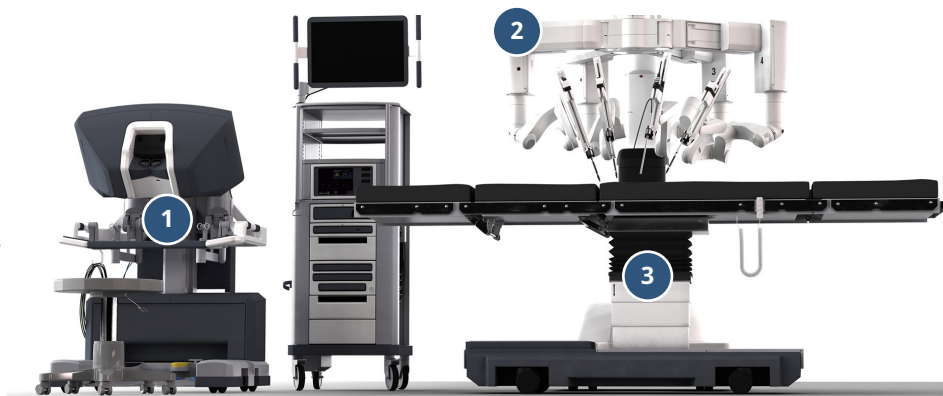
- **Alcance o desempenho necessário em um espaço menor.** Em comparação a outros servomotores de sua classe, os motores AKM2G entregam o mesmo torque consumindo um espaço 20% menor.
- **Crie um sistema de robô cirúrgico comercialmente viável.** Com motores AKM2G mais leves e compactos, seu novo sistema robótico economiza espaço na sala de cirurgia, podendo ser usado em salas menores ou até mesmo como instrumento portátil.

Soluções de Motion da Kollmorgen para robótica cirúrgica

1. Console cirúrgico: motores com alta densidade de torque minimizam o tamanho e o peso do console. A compensação de cogging, a supressão de vibrações e a rejeição de ruído garantem um controle preciso.

2. Braços robóticos: motores sem carcaça de alto desempenho com comprimentos mínimos de pacote permitem que as juntas sejam mais estreitas e leves e que o controle seja de alta precisão.

3. Mesa de cirurgia: servomotores precisos e de baixa trepidação permitem que a operação seja silenciosa e suave, com inúmeras possibilidades de posicionamento sincronizadas com instrumentos cirúrgicos.



Motores Kollmorgen em aplicações cirúrgicas

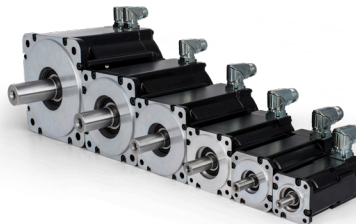
Servomotores sem carcaça TBM2G



Minimize a largura efetiva do design da junta robótica e otimize o desempenho.

- Há sete tamanhos de estrutura disponíveis, e todos fornecem alta densidade de torque no pacote com eixo mais compacto.
- Suavidade e capacidade de carga constantes em todas as velocidades e demandas de energia.
- Baixos picos térmicos para manter a confiabilidade da operação de todos os componentes da junta.
- Disponível com sensores térmicos e de Hall integrados que não aumentam os comprimentos do pacote do motor.

Servomotores com carcaça AKM2G



Melhore o desempenho de novos designs e robôs existentes ao mesmo tempo que minimiza o tamanho e o peso.

- Em média, 30% mais torque em comparação a servomotores de tamanho similar.
- Enrolamento, flange, conector, dispositivo de feedback, sensor térmico, freio de estacionamento e outras opções.
- Disponível em modelos de baixa tensão.

Sobre a Kollmorgen

A Kollmorgen tem mais de 100 anos de experiência em Motion, comprovada com motores, drives, atuadores lineares, soluções de controle para AGV e plataformas de controle de automação de maior desempenho e confiabilidade do setor. Oferecemos soluções inovadoras que são inigualáveis em desempenho, confiabilidade e facilidade de uso, dando aos fabricantes de máquinas uma vantagem inquestionável no mercado.